



Apilador contrapesado robotizado L-MATIC AC

Serie 1170

Seguridad

Gracias a su gestión inteligente de la seguridad, el L-MATIC AC se anticipa y reacciona de forma autónoma a su entorno directo. La detección avanzada de obstáculos ofrece un ajuste de velocidad en tiempo real para mejorar la productividad al tiempo que ofrece la máxima seguridad.

Prestaciones

El sistema exclusivo de geolocalización hace que sea una solución flexible y escalable. De forma independiente o dentro de grandes flotas de carretillas robotizadas, el modelo L-MATIC AC se relaciona fácilmente con el entorno del cliente (puertas, cintas...) e incluso conectado a sistemas de gestión de almacén y ERP. El L-MATIC AC proporcionará siempre la velocidad de conducción óptima para lograr el máximo rendimiento.

Confort

El L-MATIC AC está diseñado de origen para trabajar en un entorno compartido con personas. Su interfaz user-friendly proporciona todos los controles e información necesarios de un vistazo. Además, el modo de conducción dual hace que el L-MATIC AC cambie intuitivo entre el modo manual y automático.



Linde Material Handling

Linde

Fiabilidad

Completamente integrado en la gama de productos de almacén, el L-MATIC AC se beneficia de todas los estándares de calidad de Linde y de la robusta tecnología de navegación „DRIVEN BY BALYO“. Siempre disponible, el L-MATIC AC le ayudará en su negocio 24/7 a la vez que ofrece un ahorro de costes significativo.

Mantenimiento

Eficiencia en el trabajo y eficiencia en el mantenimiento. Con un sistema de diagnóstico remoto y controlado por ordenador, combinado con un programa de mantenimiento predictivo, el L-MATIC AC está disponible en cualquier momento.

Datos técnicos según VDI 2198

Características	1.1	Fabricante		LINDE/BALYO
	1.2	Denominación de modelo		L-MATIC AC
	1.2a	Serie		1170
	1.3	Tracción		Eléctrico
	1.4	Conducción		Robotizada/manual
	1.5	Capacidad de arrastre	Q (t)	1.2
	1.6	Distancia al centro de carga	c (mm)	500
	1.8	Distancia de carga, centro del eje de tracción a horquilla	x (mm)	100°
	1.9	Distancia entre ejes (batalla)	y (mm)	1270°
Peso	2.1	Peso propio (incl. batería de 6,5)	(kg)	1996 ³⁾
	2.2	Carga de eje con carga, (eje delantero/trasero)	(kg)	619 / 2577 ³⁾
	2.3	Peso sobre ejes sin carga, eje delantero/trasero	(kg)	1186 / 810
Ruedas	3.1	Ruedas		Antideslizantes de poliuretano
	3.2	Dimensiones de las ruedas, delante		Ø 254 x 102
	3.3	Dimensiones de las ruedas, detrás		4x Ø 85 x 105
	3.5	Número de ruedas, (x = motrices), delante/atrás		1x / 4
	3.7	Ancho de vía, detrás	b11 (mm)	483°
Dimensiones	4.1	Inclinación del mástil/portahorquillas, adelante/atrás	a/b (°)	1.0 / 6.0
	4.2	Altura de mástil replegado	h1 (mm)	1515
	4.3	Elevación libre	h2 (mm)	150
	4.4	Elevación	h3 (mm)	1924
	4.5	Altura de mástil extendido	h4 (mm)	2485
	4.9	Altura del brazo del timón en posición de traslación, mín./máx.	h14 (mm)	1140 / 1350
	4.19	Longitud total	l1 (mm)	2700°
	4.20	Longitud hasta dorso de horquilla	l2 (mm)	1700
	4.21	Anchura total	b1/b2 (mm)	890°
	4.22	Dimensiones de horquillas	s/e/l (mm)	40 x 80 x 1000
	4.23	Portahorquillas conforme a la norma ISO 2328, clase/tipo A, B		2B
	4.24	Anchura del portahorquillas	b3 (mm)	800
	4.31	Distancia hasta el suelo, debajo del mástil	m1 (mm)	40
	4.32	Distancia al suelo, centro de batalla	m2 (mm)	40
	4.33	Anchura de pasillo con palés 1000 x 1200, transversales	Ast (mm)	3098°
4.34	Anchura de pasillo con palés 800 x 1200, longitudinales	Ast (mm)	3205°	
4.35	Radio de giro (zona de seguridad delantera no incluida)	Wa (mm)	1645	
Prestac.	5.1	Velocidad de desplazamiento máxima, con/sin carga (automática)	(km/h)	6
	5.10	Freno de servicio		Electromagnético
Motor	6.1	Motor de tracción, potencia horaria S2 60 min.	(kW)	3
	6.2	Motor de elevación, a un S3 15%	(kW)	3
	6.3	Batería según DIN 43531/35/36 A,B,C,no		no
	6.4	Tensión de la batería/capacidad nominal (5h)	(V/Ah)	24 / 345/375
	6.5	Peso de la batería (± 5%)	(kg)	295
Otros	8.1	Tipo de control de tracción		LAC
	8.4	Nivel sonoro al oído del conductor según DIN 12053	(dB(A))	< 70

1) (± 5 mm)

2) Las cifras se entienden con batería, véanse las filas 6.4/6.5.

3) (± 10%)

4) Incluye 200 mm (mín.) de distancia de seguridad

Equipamiento de serie/opcional

Equipamiento de serie

Módulo de navegación montado sobre un bastidor robusto, con señales luminosas, panel de mandos, pantalla táctil, módulo de comunicación, láser de navegación, escáneres de seguridad delantero y trasero, software de gestión para traslación/dirección y elevación

Rueda motriz y ruedas de carga tándem en poliuretano

Dimensiones de horquillas: 1200 x 80 x 40 mm

Cambio lateral de batería 3PzS

Mástil estándar de 1924 mm

Anchura del tablero portahorquillas de 800 mm según ISO2B

Configuración por defecto para baterías húmedas

Acceso al vehículo mediante llave de contacto

Protector de mástil realizado en policarbonato

Sensor de detección de cargas

Cámara 3D para detección volumétrica (se aplican las condiciones técnicas)

Equipamiento opcional

Reja protectora de la carga: $h = 1000$ mm

Longitud de horquillas: 1100 o 1000 mm

Configuración por defecto para baterías de gel

Malla de protección

Soporte fijo para 2 baterías

Cable/conector Flex

Cable/conector Perfect

Cable prolongador de 3 m

Cortina láser 2D

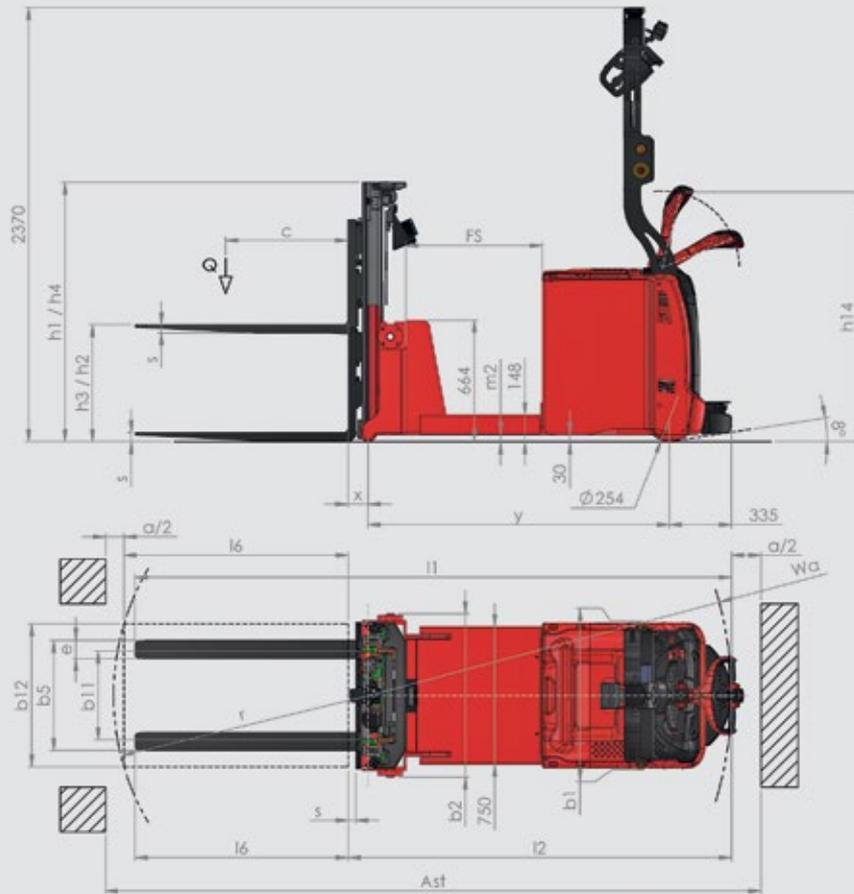
Sensor de seguridad trasera para permitir una mayor velocidad de marcha atrás (aplicación en pasillos)

Sensor de detección móvil de la carga montado en el tablero portahorquillas (aplicación en estanterías)

Luz de seguridad BlueSpot individual

Claxon adicional más potente

Lector de códigos de barras, botón de llamada (COMBOX), diferentes sensores, ...



Características

Sistema de conducción

- Carretilla contrapesada estándar convertida en una carretilla robotizada
- Modo de conducción doble: automático/manual
- Láser de navegación, escáner de seguridad frontal y trasero, cámara 3D, escáner láser trasero, ordenador incorporado, pulsadores de emergencia, indicadores de aviso ópticos y acústicos

Navegación geoguiada

- Tecnología innovadora sin infraestructuras (sin reflector)
- Se basa en las características estructurales ya existentes (paredes, columnas, estanterías...)
- Mapeo y localización en tiempo real
- Integración perfecta en diseños existentes, extensión gradual o utilización global



Seguridad inteligente

- Campos de detección que adaptan la velocidad en tiempo real
- Campos de detección exclusivos de curvas dinámicas
- Capacidad decisoria autónoma con cámara 3D
- Convivencia natural con operarios y con otras carretillas
- Detección de palets u obstáculos gracias al escáner láser trasero



Interfaz de usuario

- Pantalla táctil LCD 7"
- Estado del sistema, batería y carretilla robotizada
- Informes y gestión de tareas en tiempo real
- Localización intuitiva de la ruta
- Modo de mantenimiento con acceso mediante PIN
- Extracción de registros a través de USB



Gestión de procesos

- Gestión de la línea de stock (escáner frontal)
- Autónomo o dirigido por sistemas de gestión de almacén y ERP
- Software de supervisión para gestión de tareas y tráfico inteligente
- Distintos activadores de tareas: botones de llamada, sensores, PLC, software supervisor...

Sujeto a modificaciones en beneficio de mejoras. Las ilustraciones y los datos técnicos no son vinculantes y pueden referirse a equipamientos opcionales. Todas las dimensiones están sujetas a las tolerancias habituales.



Su Concesionario Oficial Linde: